

VOB-0351/2025-66: Rahmenvereinbarung 2026-2028 Baumpflegearbeiten starkeingreifende Maßnahmen und Fällungen (Kopie)

VO: VOB/A Vergabeart: Ex post Veröffentlichung

Bekanntmachung

Angaben zum Auftraggeber

Bezeichnung	Stadt Oranienburg, Der Bürgermeister
Kontaktstelle	Zentrale Vergabestelle
Postanschrift	Schloßplatz 1
Ort	16515 Oranienburg
E-Mail	Vergabestelle@oranienburg.de
URL	http://www.oranienburg.de

Art und Umfang der Leistung

Die Stadt Oranienburg beabsichtigt, im Rahmen eines Jahresvertrages stark eingreifende Baumpflegearbeiten und Fällungen für städtische Bäume an Straßen, (Radfahr)-wegen, auf Friedhöfen, Grünanlagen sowie Außenanlagen von Kita-, Schul- und Sporteinrichtungen zu vergeben.

Näheres regelt die Rahmenvereinbarung.

Haupterfüllungsort

Bezeichnung	Stadt Oranienburg, Der Bürgermeister
Postanschrift	Schloßplatz 1
Ort	16515 Oranienburg

Ausführungsfristen

Zeitraum der Leistungserbringung

Geplanter Leistungszeitraum ist vom 01.01.2026 bis 31.12.2028.

Zunächst wird die Leistung für das laufende Jahr 2026 vergeben mit OPTION AUF
VERLÄNGERUNG bis 31.12. 2028, sofern die Haushaltsfreigaben vorliegen.

Auftragsvergabe

Wirtschaftsteilnehmer

Bezeichnung	Baumdienst Evergreen
Ort	16727 Oberkrämer OT Eichstädt

Wirtschaftsteilnehmer

Bezeichnung	city forest GmbH
Ort	01471 Radeburg

Wirtschaftsteilnehmer

Bezeichnung	Hildebrandt Baumpflege GmbH
Ort	14621 Schönwalde-Glien

Wirtschaftsteilnehmer

Bezeichnung	Pietz Baumdienst GmbH
Ort	13597 Berlin

Verfahrensart

Verfahrensart	Freihändige Vergabe
---------------	---------------------

Zusätzliche Angaben

Hinweis!

Gemäß § 20 VOB/A kommt der Auftraggeber mit dieser Bekanntmachung seiner Informationspflicht nach.

Auf geeignete Weise hat der Auftraggeber, z.B. auf Internetportalen oder im Beschafferprofil über den vergebenen Auftrag zu informieren.

Bekanntmachungs-ID: CXP9YR1HL98

VOB-0351/2025-66: Rahmenvereinbarung 2026-2028 Baumpflegearbeiten
starkeingreifende Maßnahmen und Fällungen (Kopie)

VO: VOB/A Vergabeart: Ex post Veröffentlichung